

## Énoncés des exercices

**EXERCICE 1** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & c^2 & b^2 \\ 1 & c^2 & 0 & a^2 \\ 1 & b^2 & a^2 & 0 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 2** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 5 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 5 & 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 5 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 1 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 3** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $\Delta = \begin{vmatrix} 1 & \cos \theta & \cos 2\theta \\ \cos \theta & \cos 2\theta & \cos 3\theta \\ \cos 2\theta & \cos 3\theta & \cos 4\theta \end{vmatrix}$

**EXERCICE 4** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $\Delta = \begin{vmatrix} b+c & c+a & a+b \\ b^2+c^2 & c^2+a^2 & a^2+b^2 \\ b^3+c^3 & c^3+a^3 & a^3+b^3 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 5** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}$  puis  $\Delta = \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ b & a & d & c \\ c & d & a & b \\ d & c & b & a \end{vmatrix}$

**EXERCICE 6** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} y^2+z^2 & yx & zx \\ xy & z^2+x^2 & zy \\ xz & yz & x^2+y^2 \end{vmatrix}$

(Écrire  $D$  comme le carré d'un autre déterminant)

**EXERCICE 7** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} bc+ca+ab & a^2+b^2+c^2 & bc+ca+ab \\ bc+ca+ab & bc+ca+ab & a^2+b^2+c^2 \\ a^2+b^2+c^2 & bc+ca+ab & bc+ca+ab \end{vmatrix}$

(Écrire  $D$  comme le produit de deux déterminants)

**EXERCICE 8** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 0 & x & y & z \\ -x & 0 & w & -v \\ -y & -w & 0 & u \\ -z & v & -u & 0 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 9** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} x & a & b & x \\ a & x & x & b \\ b & x & x & a \\ x & b & a & x \end{vmatrix}$

**EXERCICE 10** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \\ x^3 & x^2 & x & 1 \\ 1 & 2x & 3x^2 & 4x^3 \\ 4x^3 & 3x^2 & 2x & 1 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 11** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} -a & b & c & d \\ b & -a & d & c \\ c & d & -a & b \\ d & c & b & -a \end{vmatrix}$

**EXERCICE 12** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} x & y & z & t \\ -y & x & -t & z \\ -z & t & x & -y \\ -t & -z & y & x \end{vmatrix}$

(Si  $D = \det A$ , considérer le produit  $A^T A$ )

**EXERCICE 13** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^4 \\ 1 & b & b^2 & b^4 \\ 1 & c & c^2 & c^4 \\ 1 & d & d^2 & d^4 \end{vmatrix}$  (Indication : Van Der Monde)

**EXERCICE 14** [Corrigé]

Calculer  $D = \begin{vmatrix} \|a\|^2 & a \cdot b & a \cdot c & a \cdot d \\ b \cdot a & \|b\|^2 & b \cdot c & b \cdot d \\ c \cdot a & c \cdot b & \|c\|^2 & c \cdot d \\ d \cdot a & d \cdot b & d \cdot c & \|d\|^2 \end{vmatrix}$ , où  $a, b, c, d$  sont des vecteurs de  $\mathbb{R}^3$ .

**EXERCICE 15** [Corrigé]

On reprend l'exercice précédent en supposant que  $a, b, c, d$  sont des vecteurs de  $\mathbb{R}^4$ .  
Montrer que si  $a, b, c, d$  sont liés alors  $D = 0$ , et que dans le cas contraire  $D > 0$ .

**EXERCICE 16** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n \\ n+1 & n+2 & n+3 & \dots & 2n \\ 2n+1 & 2n+2 & 2n+3 & \dots & 3n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ n^2-n+1 & n^2-n+2 & \dots & \dots & n^2 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 17** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} (a+b)^2 & a^2 & b^2 \\ a^2 & (a+c)^2 & c^2 \\ b^2 & c^2 & (b+c)^2 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 18** [Corrigé]

Calculer  $D(m, p) = \begin{vmatrix} C_m^0 & C_m^1 & \cdots & C_m^p \\ C_{m+1}^0 & C_{m+1}^1 & \cdots & C_{m+1}^p \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ C_{m+p}^0 & C_{m+p}^1 & \cdots & C_{m+p}^p \end{vmatrix}$  (d'ordre  $p+1$ , avec  $m \geq p$ )

**EXERCICE 19** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 & x^4 \\ 1 & 2x & 3x^2 & 4x^3 & 5x^4 \\ 1 & 4x & 9x^2 & 16x^3 & 25x^4 \\ 1 & y & y^2 & y^3 & y^4 \\ 1 & 2y & 3y^2 & 4y^3 & 5y^4 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 20** [Corrigé]

Soit  $a$  un réel. On note  $A = \begin{pmatrix} a^2 & a & 2 & 2a \\ a & a^2 & 2a & 2 \\ 2 & 2a & a^2 & a \\ 2a & 2 & a & a^2 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 2 \\ 2a \\ a^2 \\ a \end{pmatrix}$

1. Calculer  $\det A$  sous forme factorisée.
2. Déterminer le rang de la matrice  $A$ .
3. Résoudre le système  $AX = B$ .

**EXERCICE 21** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 24 & 11 & 13 & 17 & 19 \\ 51 & 13 & 32 & 40 & 46 \\ 61 & 11 & 14 & 50 & 56 \\ 62 & 20 & 7 & 13 & 52 \\ 80 & 24 & 45 & 57 & 70 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 22** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_n = \begin{vmatrix} p+q & p & \cdots & p \\ q & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & p \\ q & \cdots & q & p+q \end{vmatrix}$  (d'ordre  $n$ )

**EXERCICE 23** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & b_1 & b_1 & \cdots & b_1 \\ b_2 & a_2 + b_2 & b_2 & \cdots & b_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_n & b_n & \cdots & b_n & a_n + b_n \end{vmatrix}$

EXERCICE 24 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D = \begin{vmatrix} -a_1 & a_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -a_2 & a_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & -a_n & a_n \\ 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

EXERCICE 25 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D = \begin{vmatrix} x & a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_1 & x & a_2 & \dots & a_n \\ a_1 & a_2 & x & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & a_n \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n & x \end{vmatrix}$$

EXERCICE 26 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D_6 = \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & 0 & 0 & b \\ 0 & a & 0 & 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & a & b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & a & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 & 0 & a & 0 \\ b & 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix}. \text{ Généraliser.}$$

EXERCICE 27 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant d'ordre } n : D_n = \begin{vmatrix} x & a & \dots & a \\ a & x & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & a \\ a & \dots & a & x \end{vmatrix}$$

EXERCICE 28 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D_n = \begin{vmatrix} x_1 & a & \dots & a \\ a & x_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & a \\ a & \dots & a & x_n \end{vmatrix}$$

EXERCICE 29 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D_n = \begin{vmatrix} x_1 & a & \dots & a \\ b & x_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & a \\ b & \dots & b & x_n \end{vmatrix}$$

(Ajouter  $t$  à chaque coefficient. Considérer la fonction  $D_n(t)$  ainsi obtenue et vérifier qu'elle est affine par rapport à  $t$ . Utiliser ensuite deux valeurs particulières de  $t$ )

EXERCICE 30 [Corrigé]

$$\text{Calculer le déterminant } D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ b_1 & a_1 & a_1 & \dots & a_1 \\ b_1 & b_2 & a_2 & \dots & a_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ b_1 & b_2 & \dots & b_n & a_n \end{vmatrix}$$

**EXERCICE 31** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D =$

$$\begin{vmatrix} C_{n+1}^1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ C_{n+2}^2 & C_{n+2}^1 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \dots & \dots & C_{n+p-1}^1 & 1 \\ C_{n+p}^p & C_{n+p}^{p-1} & \dots & C_{n+p}^2 & C_{n+p}^1 \end{vmatrix}$$

**EXERCICE 32** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_p =$

$$\begin{vmatrix} C_1^1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ C_2^2 & C_2^1 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \dots & \dots & C_{p-1}^1 & 1 \\ C_p^p & C_p^{p-1} & \dots & C_p^2 & C_p^1 \end{vmatrix}$$

**EXERCICE 33** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_n(x) =$

$$\begin{vmatrix} a_1^2 - x & a_1 a_2 & \dots & \dots & a_1 a_n \\ a_2 a_1 & a_2^2 - x & a_2 a_3 & \dots & a_2 a_n \\ a_3 a_1 & a_3 a_2 & a_3^2 - x & \dots & a_3 a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_n a_1 & a_n a_2 & \dots & a_n a_{n-1} & a_n^2 - x \end{vmatrix}$$

**EXERCICE 34** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D =$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix} \quad (\text{d'ordre } n \geq 3)$$

**EXERCICE 35** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D =$

$$\begin{vmatrix} 1 & n & \dots & n \\ n & 2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & n \\ n & \dots & n & n \end{vmatrix}$$

**EXERCICE 36** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D =$

$$\begin{vmatrix} P(x) & P(x+1) & \dots & P(x+n) \\ P(x+1) & P(x+2) & \dots & P(x+n+1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ P(x+n) & P(x+n+1) & \dots & P(x+2n) \end{vmatrix},$$

où  $P$  est un polynôme de degré strictement inférieur à  $n$ .

**EXERCICE 37** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 2 \\ 2 & 1 & n & \ddots & 3 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ n-1 & \ddots & \ddots & 1 & n \\ n & n-1 & \dots & 2 & 1 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 38** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_n = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n \\ -1 & 0 & 3 & \dots & n \\ -1 & -2 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & n \\ -1 & -2 & \dots & -(n-1) & 0 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 39** [Corrigé]

Montrer qu'un déterminant antisymétrique d'ordre impair est nul.

**EXERCICE 40** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_n = \begin{vmatrix} 0 & 2 & 3 & \dots & n \\ -1 & 0 & 3 & \dots & n \\ -1 & -2 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & n \\ -1 & -2 & \dots & -(n-1) & 0 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 41** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $D_{n+1} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 & \dots & n \\ 1 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ 2 & \ddots & \ddots & \ddots & 2 \\ \vdots & \ddots & 1 & 0 & 1 \\ n & \dots & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}$

**EXERCICE 42** [Corrigé]

Calculer  $D_{n+1} = \begin{vmatrix} 1 & \cos \theta_0 & \cos 2\theta_0 & \dots & \cos n\theta_0 \\ 1 & \cos \theta_1 & \cos 2\theta_1 & \dots & \cos n\theta_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \cos \theta_n & \cos 2\theta_n & \dots & \cos n\theta_n \end{vmatrix}$  (Indication : Van Der Monde)

**EXERCICE 43** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $\Delta_n(\theta)$  de  $A_n = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  avec : 
$$\begin{cases} a_{ii} = 2 \\ a_{i-1, j} = a_{i+1, j} = \cos \theta \\ a_{ij} = 0 \text{ dans les autres cas} \end{cases}$$

**EXERCICE 44** [Corrigé]

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , les coefficients diagonaux étant nuls, et les autres valant  $\pm 1$ .  
On suppose que  $n$  est pair. Montrer que  $A$  est inversible.

**EXERCICE 45** [Corrigé]

Soient  $A$  et  $B$  deux matrices de types respectifs  $(n, p)$  et  $(p, n)$ , avec  $n \neq p$ .  
Montrer que l'un au moins des déterminants  $\det(AB)$  ou  $\det(BA)$  est nul.

**EXERCICE 46** [Corrigé]

Calculer le déterminant  $\begin{vmatrix} 0 & I_n \\ -I_n & 0 \end{vmatrix}$ .

**EXERCICE 47** [Corrigé]

Soient  $A, B$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Montrer que  $\begin{vmatrix} A & B \\ -B & A \end{vmatrix} = |\det(A + iB)|^2$ .

**EXERCICE 48** [Corrigé]

Soit  $A$  une matrice carrée d'ordre  $n$ , nilpotente. Montrer que  $\det(I + A) = 1$ .

**EXERCICE 49** [Corrigé]

Soient  $A, B, C$  trois matrices carrées d'ordre  $n$ .

Calculer le déterminant  $D = \begin{vmatrix} 0 & B \\ A & C \end{vmatrix}$  en fonction des déterminants de  $A$  et de  $B$ .

**EXERCICE 50** [Corrigé]

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{Z})$ .

Montrer que  $A^{-1}$  existe dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{Z}) \Leftrightarrow \det A = \pm 1$ .

## Corrigés des exercices

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 1 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On retranche par exemple la colonne  $C_3$  aux colonnes  $C_2$  et  $C_4$ .

On peut alors développer par rapport à la ligne  $L_1$  :

$$D = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & c^2 & b^2 \\ 1 & c^2 & 0 & a^2 \\ 1 & b^2 & a^2 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -c^2 & c^2 & b^2 - c^2 \\ 1 & c^2 & 0 & a^2 \\ 1 & b^2 - a^2 & a^2 & -a^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -c^2 & b^2 - c^2 \\ 1 & c^2 & a^2 \\ 1 & b^2 - a^2 & -a^2 \end{vmatrix}$$

On soustrait maintenant  $L_2$  à  $L_1$  et  $L_2$  :

$$\begin{aligned} D &= \begin{vmatrix} 0 & -2c^2 & b^2 - a^2 - c^2 \\ 1 & c^2 & a^2 \\ 0 & b^2 - a^2 - c^2 & -2a^2 \end{vmatrix} = (a^2 + c^2 - b^2)^2 - 4a^2c^2 \\ &= (a^2 + 2ac + c^2 - b^2)(a^2 - 2ac + c^2 - b^2) \\ &= ((a + c)^2 - b^2)((a - c)^2 - b^2) \\ &= (a + b + c)(a - b + c)(a + b - c)(a - b - c) \end{aligned}$$

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 2 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On ajoute toutes les lignes à la première et on factorise la somme (constante) obtenue.

Puis on effectue successivement  $C_5 \leftarrow C_5 - C_4$ ,  $C_4 \leftarrow C_4 - C_3$ ,  $C_3 \leftarrow C_3 - C_2$ ,  $C_2 \leftarrow C_2 - C_1$  :

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 5 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 5 & 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 5 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 1 \end{vmatrix} = 15 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 5 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 5 & 1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 5 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 4 & 5 & 1 \end{vmatrix} = 15 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & -4 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & -4 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 1 & -4 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & -4 \end{vmatrix}$$

On développe par rapport à la première ligne, puis on ajoute toutes les lignes à la première.

Dans le déterminant obtenu, on ajoute la première ligne à toutes les autres :

$$\Delta = 15 \begin{vmatrix} -4 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -4 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -4 \end{vmatrix} = 15 \begin{vmatrix} -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -4 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -4 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -4 \end{vmatrix} = 15 \begin{vmatrix} -1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{vmatrix}$$

On est arrivé à un déterminant triangulaire. Ainsi  $\Delta = 15 \cdot 5^3 = 1875$ .

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 3 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On additionne les colonnes  $C_1$  et  $C_3$  :

$$C_1 + C_3 = \begin{pmatrix} 1 + \cos 2\theta \\ \cos \theta + \cos 3\theta \\ \cos 2\theta + \cos 4\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \cos^2 \theta \\ 2 \cos \theta \cos 2\theta \\ 2 \cos \theta \cos 3\theta \end{pmatrix} = 2 \cos \theta \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \cos 2\theta \\ \cos 3\theta \end{pmatrix} = (2 \cos \theta)C_2$$

Ainsi les trois colonnes du déterminant  $\Delta$  sont liées. Il en découle  $\Delta = 0$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 4 [[Retour à l'énoncé](#)]

Notons respectivement  $A = \begin{pmatrix} a \\ a^2 \\ a^3 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} b \\ b^2 \\ b^3 \end{pmatrix}$ , et  $C = \begin{pmatrix} c \\ c^2 \\ c^3 \end{pmatrix}$ .

Avec ces notations, on a  $\Delta = \det(B + C, C + A, A + B)$  (dans la base canonique de  $\mathbb{K}^3$ .)

On développe en utilisant la trilinearité, et le fait qu'un déterminant ayant deux colonnes égales est nul.

On obtient l'égalité :  $\Delta = \det(B, C, A) + \det(C, A, B) = 2 \det(A, B, C)$ .

$$\text{Mais } \det(A, B, C) = \begin{vmatrix} a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a^3 & b^3 & c^3 \end{vmatrix} = abc \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{vmatrix}.$$

On reconnaît un déterminant de Van Der Monde. Ainsi :  $\Delta = 2abc(b-a)(c-a)(c-b)$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 5 [[Retour à l'énoncé](#)]

On ajoute toutes les lignes à la première puis on développe par rapport à  $L_1$  :

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{vmatrix} = 16$$

Posons  $\alpha = a + b + c + d$ ,  $\beta = a + b - c - d$ ,  $\gamma = a - b - c + d$  et  $\delta = a - b + c - d$ .

On constate qu'on a les égalités :

$$\Delta D = \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ b & a & d & c \\ c & d & a & b \\ d & c & b & a \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \alpha & \beta & \gamma & \delta \\ \alpha & \beta & -\gamma & -\delta \\ \alpha & -\beta & -\gamma & \delta \\ \alpha & -\beta & \gamma & -\delta \end{vmatrix} = \alpha\beta\gamma\delta D$$

Puisque  $D \neq 0$ , on en déduit la valeur du déterminant  $\Delta$  :

$$\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ b & a & d & c \\ c & d & a & b \\ d & c & b & a \end{vmatrix} = (a + b + c + d)(a + b - c - d)(a - b - c + d)(a - b + c - d)$$

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 6 [[Retour à l'énoncé](#)]

On constate que  $\begin{pmatrix} y^2 + z^2 & yx & zx \\ xy & z^2 + x^2 & zy \\ xz & yz & x^2 + y^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & y & z \\ z & x & 0 \\ y & 0 & x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & z & y \\ y & x & 0 \\ z & 0 & x \end{pmatrix} = M^T M$ .

Le déterminant de  $M = \begin{pmatrix} 0 & y & z \\ z & x & 0 \\ y & 0 & x \end{pmatrix}$  est  $-2xyz$ .

On en déduit que  $D$  est égal à  $4x^2y^2z^2$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 7 [[Retour à l'énoncé](#)]

Ecrivons  $D$  comme le déterminant d'une matrice  $M$ .

On constate que  $M = JK$  avec  $J = \begin{pmatrix} b & c & a \\ a & b & c \\ c & a & b \end{pmatrix}$  et  $K = \begin{pmatrix} c & b & a \\ a & c & b \\ b & a & c \end{pmatrix}$ .

Mais  $\det J = \begin{vmatrix} b & c & a \\ a & b & c \\ c & a & b \end{vmatrix} \{L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3\} \Rightarrow \det J = (a + b + c) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ c & a & b \end{vmatrix}$

On en déduit par "Sarrus" :  $\det J = (a + b + c)(a^2 + b^2 + c^2 - ab - ac - bc)$ .

De plus  $J$  et  $K$  se déduisent l'une de l'autre en échangeant les indéterminées  $b$  et  $c$ .

Le résultat précédent étant symétrique par rapport à  $a$ ,  $b$  et  $c$ , on en tire  $\det J = \det K$ .

Finalement  $D = (\det J)^2 = (a + b + c)^2(a^2 + b^2 + c^2 - ab - ac - bc)^2$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 8 [[Retour à l'énoncé](#)]

On développe par rapport à la première colonne :

$$D = x \begin{vmatrix} x & y & z \\ -w & 0 & u \\ v & -u & 0 \end{vmatrix} - y \begin{vmatrix} x & y & z \\ 0 & w & -v \\ v & -u & 0 \end{vmatrix} + z \begin{vmatrix} x & y & z \\ 0 & w & -v \\ -w & 0 & u \end{vmatrix}$$

Chacun des déterminants  $3 \times 3$  qui apparaissent ici se calcule aisément :

– Le premier vaut  $uvy + uwz + u^2x = u(ux + vy + wz)$ .

– Le second vaut  $-v^2y - vwz - uvx = -v(ux + vy + wz)$ .

– Le troisième vaut  $uwz + vwv + w^2z = w(ux + vy + wz)$ .

Donc  $D = xu(ux + vy + wz) + yv(ux + vy + wz) + wz(ux + vy + wz) = (ux + vy + wz)^2$

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 9 [[Retour à l'énoncé](#)]

On a ajouté toutes les lignes à la première et on factorise la somme (constante) obtenue.

On effectue ensuite les opérations  $C_3 \leftarrow C_3 - C_2$  et  $C_4 \leftarrow C_4 - C_1$  :

$$D = \begin{vmatrix} x & a & b & x \\ a & x & x & b \\ b & x & x & a \\ x & b & a & x \end{vmatrix} = (2x + a + b) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & x & x & b \\ b & x & x & a \\ x & b & a & x \end{vmatrix} = (2x + a + b) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ a & x & 0 & b - a \\ b & x & 0 & a - b \\ x & b & a - b & 0 \end{vmatrix}$$

On factorise par  $(b - a)^2$ , tout en développant par rapport à la troisième colonne :

$$D = (2x + a + b)(b - a)^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ a & x & 1 \\ b & x & -1 \end{vmatrix} = (2x + a + b)(b - a)^2 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & x - a & 1 \\ b & x - b & -1 \end{vmatrix}$$

On trouve finalement :  $D = (a + b + 2x)(a + b - 2x)(b - a)^2$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 10 [[Retour à l'énoncé](#)]

On effectue les opérations  $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$  et  $L_4 \leftarrow L_4 - 4L_2$  puis  $L_2 \leftarrow L_2 - x^3L_1$ .

On peut alors développer par rapport à la première colonne.

$$D = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \\ x^3 & x^2 & x & 1 \\ 0 & x & 2x^2 & 3x^3 \\ 0 & -x^2 & -2x & -3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 & x^3 \\ 0 & x^2 - x^4 & x - x^5 & 1 - x^6 \\ 0 & x & 2x^2 & 3x^3 \\ 0 & -x^2 & -2x & -3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x^2 - x^4 & x - x^5 & 1 - x^6 \\ x & 2x^2 & 3x^3 \\ -x^2 & -2x & -3 \end{vmatrix}$$

On factorise  $x$  dans  $C_1$  et  $C_2$ , puis  $1 - x^2$  dans la ligne  $L_1$

$$D = x^2 \begin{vmatrix} x - x^3 & 1 - x^4 & 1 - x^6 \\ 1 & 2x & 3x^2 \\ -x & -2 & -3 \end{vmatrix} = x^2(1 - x^2) \begin{vmatrix} x & 1 + x^2 & 1 + x^2 + x^4 \\ 1 & 2x & 3x^3 \\ -x & -2 & -3 \end{vmatrix}$$

On effectue les opérations  $L_1 \leftarrow L_1 - xL_2$  et  $L_3 \leftarrow L_3 + xL_2$ .

On développe ensuite par rapport à la première colonne :

$$D = x^2(1 - x^2) \begin{vmatrix} 0 & 1 - x^2 & 1 + x^2 - 2x^4 \\ 1 & 2x & 3x^3 \\ 0 & 2(x^2 - 1) & 3(x^4 - 1) \end{vmatrix} = x^2(x^2 - 1) \begin{vmatrix} 1 - x^2 & 1 + x^2 - 2x^4 \\ 2(x^2 - 1) & 3(x^4 - 1) \end{vmatrix}$$

On peut encore factoriser  $x^2 - 1$  dans  $L_1$  et  $L_2$ , avant de conclure par  $L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1$  :

$$D = x^2(x^2 - 1)^3 \begin{vmatrix} -1 & -1 - 2x^2 \\ 2 & 3(x^2 + 1) \end{vmatrix} = x^2(x^2 - 1)^3 \begin{vmatrix} -1 & -1 - 2x^2 \\ 0 & -x^2 + 1 \end{vmatrix} = x^2(x^2 - 1)^4$$

Conclusion :  $D = x^2(x^2 - 1)^4$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 11 [[Retour à l'énoncé](#)]

On effectue l'opération  $L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3 + L_4$  et on factorise  $x = a - b - c - d$  dans  $L_1$ .

On retranche alors  $C_1$  à  $C_2, C_3, C_4$ , avant de développer par rapport à la première ligne :

$$D = x \begin{vmatrix} -1 & -1 & -1 & -1 \\ b & -a & d & c \\ c & d & -a & b \\ d & c & b & -a \end{vmatrix} = x \begin{vmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ b & -a-b & d-b & c-b \\ c & d-c & -a-c & b-c \\ d & c-d & b-d & -a-d \end{vmatrix} = -x \begin{vmatrix} -a-b & d-b & c-b \\ d-c & -a-c & b-c \\ c-d & b-d & -a-d \end{vmatrix}$$

On ajoute  $L_1$  à  $L_2$  et à  $L_3$ , et on factorise  $y = a + b + c - d$  et  $z = a + b - c + d$  :

$$D = -x \begin{vmatrix} -a-b & d-b & c-b \\ -a-b-c+d & -a-b-c+d & 0 \\ -a-b+c-d & 0 & -a-b+c-d \end{vmatrix} = -xyz \begin{vmatrix} -a-b & d-b & c-b \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

On retranche enfin  $C_2 + C_3$  à  $C_1$ , ce qui permet de conclure en notant  $t = a - b + c + d$  :

$$D = -xyz \begin{vmatrix} -a+b-c-d & d-b & c-b \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = xyz t$$

Conclusion :  $D = (a - b - c - d)(a - b + c + d)(a + b - c - d)(a + b + c - d)$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 12 [Retour à l'énoncé]

On note  $s = x^2 + y^2 + z^2 + t^2$ , et on constate que :

$$A^T A = \begin{pmatrix} x & y & z & t \\ -y & x & -t & z \\ -z & t & x & -y \\ -t & -z & y & x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & -y & -z & -t \\ y & x & t & -z \\ z & -t & x & y \\ t & z & -y & x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s & 0 & 0 & 0 \\ 0 & s & 0 & 0 \\ 0 & 0 & s & 0 \\ 0 & 0 & 0 & s \end{pmatrix}$$

En prenant les déterminants, on trouve donc  $\det^2 A = D^2 = (x^2 + y^2 + z^2 + t^2)^4$ .

Or, relativement à la variable  $x$ ,  $D$  est une fonction polynômiale de degré 4 dont le terme dominant est  $x^4$  (obtenu par le produit des coefficients diagonaux.)

On en déduit que  $D = (x^2 + y^2 + z^2 + t^2)^2$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 13 [Retour à l'énoncé]

On pose  $\Delta(x) = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 & a^4 \\ 1 & b & b^2 & b^3 & b^4 \\ 1 & c & c^2 & c^3 & c^4 \\ 1 & d & d^2 & d^3 & d^4 \\ 1 & x & x^2 & x^3 & x^4 \end{vmatrix}$   $\Delta(x)$  est un déterminant de Van Der Monde, et c'est en même temps une fonction polynômiale de degré 4 en la variable  $x$ . Si on développe  $\Delta(x)$  suivant  $L_5$ , on voit que  $D$  est l'opposé du coefficient de  $x^3$  dans  $\Delta(x)$ .

Or  $\Delta(x) = \lambda(x-a)(x-b)(x-c)(x-d)$ , avec  $\lambda = (b-a)(c-a)(d-a)(c-b)(d-b)(d-c)$ .

On en déduit  $\Delta(x) = \lambda(x^4 - (a+b+c+d)x^3 + \dots)$  puis, en identifiant les termes de degré 3 :  $D = \lambda(a+b+c+d) = (b-a)(c-a)(d-a)(c-b)(d-b)(d-c)(a+b+c+d)$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 14 [Retour à l'énoncé]

Les quatre vecteurs  $a, b, c, d$  étant dans un espace de dimension 3, ils sont liés.

Ainsi il existe quatre scalaires  $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  non tous nuls, tels que :  $\alpha a + \beta b + \gamma c + \delta d = \vec{0}$ . Notons  $C_1, C_2, C_3, C_4$  les quatre colonnes du déterminant  $D$ .

On constate que  $\alpha C_1 + \beta C_2 + \gamma C_3 + \delta C_4 = \begin{pmatrix} a \cdot (\alpha a) \\ b \cdot (\alpha a) \\ c \cdot (\alpha a) \\ d \cdot (\alpha a) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \cdot (\beta b) \\ b \cdot (\beta b) \\ c \cdot (\beta b) \\ d \cdot (\beta b) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \cdot (\gamma c) \\ b \cdot (\gamma c) \\ c \cdot (\gamma c) \\ d \cdot (\gamma c) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \cdot (\delta d) \\ b \cdot (\delta d) \\ c \cdot (\delta d) \\ d \cdot (\delta d) \end{pmatrix}.$

Donc  $\alpha C_1 + \beta C_2 + \gamma C_3 + \delta C_4 = \begin{pmatrix} a \cdot (\alpha a + \beta b + \gamma c + \delta d) \\ b \cdot (\alpha a + \beta b + \gamma c + \delta d) \\ c \cdot (\alpha a + \beta b + \gamma c + \delta d) \\ d \cdot (\alpha a + \beta b + \gamma c + \delta d) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Les quatre colonnes du déterminant  $D$  sont donc liées. On en déduit  $D = 0$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 15 [Retour à l'énoncé]

Si  $a, b, c, d$  sont liés, on montre que  $D$  est nul comme dans l'exercice précédent.

On suppose donc que les vecteurs  $a, b, c, d$  sont libres.

Soit  $P$  la matrice de la famille des vecteurs  $a, b, c, d$  exprimés dans la base canonique.

Cette matrice est inversible (donc  $\det P \neq 0$ ) car  $a, b, c, d$  sont libres.

Pour tous  $u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix}$ , on a  $(x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \\ t' \end{pmatrix} = xx' + yy' + zz' + tt' = u \cdot v$ .

Cette remarque montre qu'on a l'égalité matricielle  ${}^T P P = \begin{pmatrix} \|a\|^2 & a \cdot b & a \cdot c & a \cdot d \\ b \cdot a & \|b\|^2 & b \cdot c & b \cdot d \\ c \cdot a & c \cdot b & \|c\|^2 & c \cdot d \\ d \cdot a & d \cdot b & d \cdot c & \|d\|^2 \end{pmatrix}$

On en déduit  $D = \begin{vmatrix} \|a\|^2 & a \cdot b & a \cdot c & a \cdot d \\ b \cdot a & \|b\|^2 & b \cdot c & b \cdot d \\ c \cdot a & c \cdot b & \|c\|^2 & c \cdot d \\ d \cdot a & d \cdot b & d \cdot c & \|d\|^2 \end{vmatrix} = \det({}^T P P) = (\det P)^2 > 0$ .

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 16 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On constate que la ligne  $L_i$  s'écrit  $n(i-1)(1, 1, \dots, 1) + (1, 2, \dots, n)$ .

Ainsi  $L_1, L_2, \dots, L_n$  sont dans le plan engendré par  $U = (1, 1, \dots, 1)$  et  $V = (1, 2, \dots, n)$ .

On en déduit que  $D_n$  est nul dès que  $n \geq 3$ . Il reste  $D_1 = |1| = 1$  et  $D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = -2$ .

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 17 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

Notons  $\sigma = ab + bc + ca$ .

On développe  $D$  par rapport à sa première ligne, en factorisant les différences de carrés :

$$\begin{aligned} D &= \begin{vmatrix} (a+b)^2 & a^2 & b^2 \\ a^2 & (a+c)^2 & c^2 \\ b^2 & c^2 & (b+c)^2 \end{vmatrix} \\ &= (a+b)^2 \begin{vmatrix} (a+c)^2 & c^2 \\ c^2 & (b+c)^2 \end{vmatrix} - a^2 \begin{vmatrix} a^2 & c^2 \\ b^2 & (b+c)^2 \end{vmatrix} + b^2 \begin{vmatrix} a^2 & (a+c)^2 \\ b^2 & c^2 \end{vmatrix} \\ &= (a+b)^2((\sigma + c^2)^2 - c^4) - a^2((\sigma - bc)^2 - (bc)^2) + b^2((ac)^2 - (\sigma - ac)^2) \\ &= \sigma((a+b)^2(\sigma + 2c^2) - a^2(\sigma - 2bc) - b^2(\sigma - 2ac)) \\ &= \sigma(2ab\sigma + 2c^2(a+b)^2 + 2abc(a+b)) = 2\sigma(ab\sigma + c(a+b)\sigma) = 2\sigma^3 \end{aligned}$$

$$\text{Conclusion : } \begin{vmatrix} (a+b)^2 & a^2 & b^2 \\ a^2 & (a+c)^2 & c^2 \\ b^2 & c^2 & (b+c)^2 \end{vmatrix} = 2(ab + bc + ca)^3$$

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 18 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

Numérotions les lignes de  $L_0$  à  $L_p$ , et les colonnes de  $C_0$  à  $C_p$ .

On effectue successivement, de  $i = p$  à  $i = 1$  (donc dans l'ordre décroissant des numéros de lignes) les opérations  $L_i \leftarrow L_i - L_{i-1}$ .

Après ces opérations :

– Pour tout  $i$  de  $\{1, \dots, p\}$ ,  $C_{m+i}^0 = C_{m+i-1}^0 = 1$ .

Le terme d'indice  $(i, 1)$  du nouveau déterminant est donc nul.

– Soient  $i$  et  $j$  deux indices quelconques de  $\{1, \dots, p\}$ .

Le terme d'indice  $(i, j)$  du nouveau déterminant est  $C_{m+i}^j - C_{m+i-1}^j = C_{m+i-1}^{j-1}$ , c'est-à-dire le terme d'indice  $(i-1, j-1)$  de l'ancien déterminant.

On en déduit qu'après ces opérations, et en développant suivant  $C_1$  :

$$D_{m,p} = \begin{vmatrix} 1 & C_m^1 & C_m^2 & \cdots & C_m^p \\ 0 & C_m^0 & C_m^1 & \cdots & C_m^{p-1} \\ 0 & C_{m+1}^0 & C_{m+1}^1 & \cdots & C_{m+1}^{p-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & C_{m+p-1}^0 & C_{m+p-1}^1 & \cdots & C_{m+p-1}^{p-1} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} C_m^0 & C_m^1 & \cdots & C_m^{p-1} \\ C_{m+1}^0 & C_{m+1}^1 & \cdots & C_{m+1}^{p-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ C_{m+p-1}^0 & C_{m+p-1}^1 & \cdots & C_{m+p-1}^{p-1} \end{vmatrix}$$

Autrement dit :  $D_{m,p} = D_{m,p-1}$ .

Par une récurrence évidente, il vient  $D_{m,p} = D_{m,1} = \begin{vmatrix} C_m^0 & C_m^1 \\ C_{m+1}^0 & C_{m+1}^1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & m \\ 1 & m+1 \end{vmatrix} = 1$

Conclusion : pour tous indices  $m, p$  le déterminant  $D_{m,p}$  est égal à 1.

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 19** [[Retour à l'énoncé](#)]

$$\text{Posons } A_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} x \\ 2x \\ 4x \end{pmatrix}, A_3 = \begin{pmatrix} x^2 \\ 3x^2 \\ 9x^2 \end{pmatrix}, A_4 = \begin{pmatrix} x^3 \\ 4x^3 \\ 16x^3 \end{pmatrix}, A_5 = \begin{pmatrix} x^4 \\ 5x^4 \\ 25x^4 \end{pmatrix}.$$

L'idée est de chercher  $A_5$  comme combinaison linéaire de  $A_1, A_2, A_3, A_4$ .

Compte tenu des degrés, on est amené à chercher des coefficients  $\alpha, \beta, \gamma, \delta$  (ne dépendant pas de  $x$ ) tels que  $A_5 = \alpha x^4 A_1 + \beta x^3 A_2 + \gamma x^2 A_3 + \delta x A_4$ .

$$\text{Cela équivaut au système } \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma + \delta = 1 \\ \alpha + 2\beta + 3\gamma + 4\delta = 5 \\ \alpha + 4\beta + 9\gamma + 16\delta = 25 \end{cases} \text{ dont une solution est } \begin{cases} \alpha = 1 \\ \beta = -2 \\ \gamma = 0 \\ \delta = 2 \end{cases}$$

$$\text{On en déduit que } x^4 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 2x^3 \begin{pmatrix} x \\ 2x \\ 4x \end{pmatrix} + 2x \begin{pmatrix} x^3 \\ 4x^3 \\ 16x^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^4 \\ 5x^4 \\ 25x^4 \end{pmatrix}$$

On applique donc d'abord l'opération  $C_5 \leftarrow C_5 - x^4 C_1 + 2x^3 C_2 - 2x C_4$

De la même manière que précédemment, on peut exprimer  $A_4$  en fonction de  $A_1, A_2, A_3$ .

$$\text{On constate alors que } \begin{pmatrix} x^3 \\ 4x^3 \\ 16x^3 \end{pmatrix} = x^3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 3x^2 \begin{pmatrix} x \\ 2x \\ 4x \end{pmatrix} + 3x \begin{pmatrix} x^2 \\ 3x^2 \\ 9x^2 \end{pmatrix}$$

On applique donc ensuite l'opération  $C_4 \leftarrow C_4 - x^3 C_1 + 3x^2 C_2 - 3x C_3$

$$\text{Après ces deux opérations, } D = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 & 0 & 0 \\ 1 & 2x & 3x^2 & 0 & 0 \\ 1 & 4x & 9x^2 & 0 & 0 \\ 1 & y & y^2 & A & B \\ 1 & 2y & 3y^2 & C & D \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 \\ 1 & 2x & 3x^2 \\ 1 & 4x & 9x^2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix},$$

Avec :

- $A = y^3 - x^3 + 3x^2y - 3xy^2 = (y - x)^3$ .
  - $B = y^4 - x^4 + 2x^3y - 2xy^3 = (x + y)(y - x)^3$ .
  - $C = 4y^3 - x^3 + 3x^2(6y) - 3x(3y^2) = 4y^3 - x^3 + 6x^2y - 9xy^2 = (4y - x)(y - x)^2$
  - $D = 5y^4 - x^4 + 2x^3(2y) - 2x(4y^3) = 5y^4 - x^4 + 4x^3y - 8xy^3 = (y - x)^2(5y^2 + 2xy - x^2)$
- On en déduit :

$$\begin{vmatrix} A & B \\ C & D \end{vmatrix} = (y - x)^5 \begin{vmatrix} 1 & x + y \\ 4y - x & 5y^2 + 2xy - x^2 \end{vmatrix} = (y - x)^5(y^2 - xy) = y(y - x)^6$$

De même : 
$$\begin{vmatrix} 1 & x & x^2 \\ 1 & 2x & 3x^2 \\ 1 & 4x & 9x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 \\ 0 & x & 2x^2 \\ 0 & 3x & 8x^2 \end{vmatrix} = 2x^3$$

On trouve finalement  $D = 2x^3y(y - x)^6$ .

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 20** [[Retour à l'énoncé](#)]

1. On fait  $L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3 + L_4$  puis on factorise  $a^2 + 3a + 2 = (a + 1)(a + 2)$  dans  $L_1$ .  
On effectue ensuite  $C_4 \leftarrow C_4 - C_3$ , puis  $C_3 \leftarrow C_3 - C_2$ , puis  $C_2 \leftarrow C_2 - C_1$ .

$$\det A = (a+1)(a+2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & a^2 & 2a & 2 \\ 2 & 2a & a^2 & a \\ 2a & 2 & a & a^2 \end{vmatrix} = (a+1)(a+2) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ a & a(a-1) & a(2-a) & 2(1-a) \\ 2 & 2(a-1) & a(a-2) & a(1-a) \\ 2a & 2(1-a) & a-2 & a(a-1) \end{vmatrix}$$

On développe par rapport à  $L_1$ , tout en effectuant les factorisations suivant les colonnes :

$$\det A = (a+1)(a+2)(a-1)^2(a-2) \begin{vmatrix} a & -a & -2 \\ 2 & a & -a \\ -2 & 1 & a \end{vmatrix}$$

Pour calculer le déterminant  $3 \times 3$  final, on ajoute  $L_3$  à  $L_2$  et on développe suivant  $L_2$ .

$$\begin{vmatrix} a & -a & -2 \\ 2 & a & -a \\ -2 & 1 & a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & -a & -2 \\ 0 & a+1 & 0 \\ -2 & 1 & a \end{vmatrix} = (a+1) \begin{vmatrix} a & -2 \\ -2 & a \end{vmatrix} = (a+1)(a-2)(a+2)$$

On en déduit finalement :  $\det A = (a+1)^2(a+2)^2(a-1)^2(a-2)^2$ .

2. - Si  $a \notin \{-2, -1, 1, 2\}$ ,  $\det A$  est non nul : la matrice  $A$  est alors de rang 4.
  - Si  $a = 1$ , alors  $L_2 = L_1$  et  $L_4 = L_1$  : la matrice  $A$  est de rang 2.
  - Si  $a = -1$ , alors  $L_2 = -L_1$  et  $L_4 = -L_1$  : la matrice  $A$  est de rang 2.
  - Si  $a = 2$ ,  $L_4 = L_1$  et  $L_3 = L_2$ , donc  $\text{rg } A = 2$ .
  - Si  $a = -2$ ,  $L_4 = -L_1$  et  $L_3 = -L_2$ , donc  $\text{rg } A = 2$ .
3. La troisième colonne de  $A$  est égale à la colonne  $B$  des seconds membres.  
Il s'ensuit que que  $X = (0, 0, 1, 0)$  est une solution de  $AX = B$ .
  - Si  $a$  n'appartient pas à  $\{-2, -1, 1, 2\}$ , le système  $AX = B$  est "de Cramer" et on vient donc de trouver son unique solution.

- Dans les quatre cas particuliers, le système n'est pas de Cramer mais on sait maintenant qu'il a au moins une solution.

Il en admet donc une infinité, obtenues en résolvant le sous-système des deux premières équations (car  $L_3, L_4$  sont combinaisons linéaires de  $L_1, L_2$ .)

- Supposons par exemple  $a = 1$  (les trois autres cas se traitent de manière analogue.)

$$\text{Le système } AX = B \text{ s'écrit } \begin{cases} x + y + 2z + 2t = 2 \\ x + y + 2z + 2t = 2 \\ 2x + 2y + z + t = 1 \\ 2x + 2y + z + t = 1 \end{cases}$$

$$\text{Il se réduit à } \begin{cases} x + y + 2z + 2t = 2 \\ 2x + 2y + z + t = 1 \end{cases} \text{ et équivaut à } \begin{cases} x + y = 0 \\ z + t = 1 \end{cases}$$

La solution générale est alors le plan affine défini par :

$$(x, y, z, t) = (x, -x, 1 - t, t) = (0, 0, 1, 0) + x(1, -1, 0, 0) - t(0, 0, 1, -1)$$

On reconnaît la solution particulière  $(0, 0, 1, 0)$  et on voit apparaître une base de  $\ker A$ , formée des vecteurs  $(1, -1, 0, 0)$  et  $(0, 0, 1, -1)$ .

#### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 21 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On retranche  $C_4$  à  $C_1$ , puis  $C_3$  à  $C_4$ , puis  $C_2$  à  $C_3$  et enfin  $C_1$  à  $C_2$ .

Dans le résultat, on effectue l'opération  $L_5 \leftarrow L_5 - L_1 - L_2$  puis on développe par rapport à la dernière colonne :

$$D = \begin{vmatrix} 5 & 11 & 2 & 4 & 2 \\ 5 & 13 & 19 & 8 & 6 \\ 5 & 11 & 3 & 36 & 6 \\ 10 & 20 & -13 & 6 & 39 \\ 10 & 24 & 21 & 12 & 13 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 5 & 11 & 2 & 4 & 2 \\ 5 & 13 & 19 & 8 & 6 \\ 5 & 11 & 3 & 36 & 6 \\ 10 & 20 & -13 & 6 & 39 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{vmatrix} = 5 \begin{vmatrix} 5 & 11 & 2 & 4 \\ 5 & 13 & 19 & 8 \\ 5 & 11 & 3 & 36 \\ 10 & 20 & -13 & 6 \end{vmatrix}$$

On effectue les opérations  $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$ ,  $L_3 \leftarrow L_3 - L_1$ , et  $L_4 \leftarrow L_4 - 2L_1$ , puis on développe par rapport à la première colonne.

On termine par l'opération  $L_3 \leftarrow L_3 + L_1$ .

$$D = 5 \begin{vmatrix} 5 & 11 & 2 & 4 \\ 0 & 2 & 17 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 32 \\ 0 & -2 & -17 & -2 \end{vmatrix} = 25 \begin{vmatrix} 2 & 17 & 4 \\ 0 & 1 & 32 \\ -2 & -17 & -2 \end{vmatrix} = 25 \begin{vmatrix} 2 & 17 & 4 \\ 0 & 1 & 32 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 100$$

#### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 22 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

De  $j = n$  à  $j = 2$  (dans l'ordre décroissant des numéros de colonne) on soustrait  $C_{j-1}$  à  $C_j$ .

De  $i = n$  à  $i = 2$  (dans l'ordre décroissant des numéros de ligne) on soustrait alors  $L_{i-1}$  à  $L_i$ .

On obtient ainsi une nouvelle expression de  $D_n$ .

On développe cette nouvelle expression de  $D_n$  par rapport à sa dernière ligne :

$$D_n = \begin{vmatrix} p+q & -q & 0 & \dots & 0 \\ q & p & -q & \ddots & \vdots \\ q & 0 & p & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & -q \\ q & 0 & \dots & 0 & p \end{vmatrix} = (-1)^{n+1} q(-q)^{n-1} + pD_{n-1} = q^n + pD_{n-1}$$

On en déduit, par une récurrence évidente (en terminant par  $D_1 = q + p$ ) :

$$\begin{aligned} D_n &= q^n + p(q^{n-1} + pD_{n-2}) = q^n + pq^{n-1} + p^2D_{n-2} \\ &= q^n + pq^{n-1} + \dots + p^kq^{n-k} + \dots + p^{n-1}D_1 = \sum_{k=0}^n p^kq^{n-k} \end{aligned}$$

– Si  $p = q$ , ce résultat se simplifie en  $D_n = (n + 1)p^n$ .

– Si  $p \neq q$ , on peut écrire  $D_n = \frac{p^{n+1} - q^{n+1}}{p - q}$ .

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 23** [[Retour à l'énoncé](#)]

Notons  $(e) = e_1, e_2, \dots, e_n$  la base canonique de  $\mathbb{K}^n$ , et  $b = (b_1, b_2, \dots, b_n)$ .

On constate que  $D_n = \det(a_1e_1 + b, a_2e_2 + b, \dots, a_ne_n + b)$ .

Si on développe ce déterminant en utilisant la  $n$ -linéarité, tous les déterminants où apparaissent au moins deux fois le vecteur  $b$  sont nuls.

Ce développement se réduit donc à :

$$\begin{aligned} D_n &= \det(a_1e_1, a_2e_2, \dots, a_ne_n) + \sum_{j=1}^n \det(a_1e_1, \dots, a_{j-1}e_{j-1}, b, a_{j+1}e_{j+1}, \dots, a_ne_n) \\ &= \prod_{i=1}^n a_i + \sum_{j=1}^n \left( \prod_{i \neq j} a_i \right) \det(e_1, \dots, e_{j-1}, b, e_{j+1}, \dots, e_n) \\ &= \prod_{i=1}^n a_i + \sum_{j=1}^n \left( \prod_{i \neq j} a_i \right) \det(e_1, \dots, e_{j-1}, b_j e_j, e_{j+1}, \dots, e_n) = \prod_{i=1}^n a_i + \sum_{j=1}^n b_j \left( \prod_{i \neq j} a_i \right) \end{aligned}$$

Pour prendre un exemple, si  $a_1 = 1, a_2 = 2, \dots, a_n = n$ , on trouve :

$$D_n = n! \left( 1 + \sum_{j=1}^n \frac{b_j}{j} \right) = n! \left( 1 + b_1 + \frac{b_2}{2} + \frac{b_3}{3} + \dots + \frac{b_n}{n} \right)$$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 24** [[Retour à l'énoncé](#)]

Pour  $i$  allant de 2 à  $n + 1$  (dans cet ordre), on effectue  $C_i \leftarrow C_i + C_{i-1}$  :

$$D_{n+1} = \begin{vmatrix} -a_1 & a_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -a_2 & a_2 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & -a_3 & a_3 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -a_n & a_n \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -a_1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -a_2 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & -a_3 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -a_n & 0 \\ 1 & 2 & 3 & \dots & n & n+1 \end{vmatrix}$$

Le déterminant final est triangulaire. Donc  $D_{n+1} = (-1)^n (n + 1) \prod_{k=1}^n a_k$ .

Autre méthode : on ajoute toutes les colonnes à la première et on développe ensuite par rapport à l'unique coefficient non nul de  $C_1$  (on tombe alors sur un déterminant triangulaire.)

$$D_{n+1} = \begin{vmatrix} 0 & a_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -a_2 & a_2 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & -a_3 & a_3 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -a_n & a_n \\ n+1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1)^n(n+1) \begin{vmatrix} a_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -a_2 & a_2 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & -a_3 & a_3 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & -a_n & a_n \end{vmatrix}$$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 25** [[Retour à l'énoncé](#)]

On effectue  $C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + \dots + C_n$  puis on factorise  $x + s = x + a_1 + \dots + a_n$  dans  $C_1$ .

On retranche ensuite  $a_1 C_1$  à  $C_2$ ,  $a_2 C_1$  à  $C_3$ , ...,  $a_n C_1$  à  $C_{n+1}$  :

$$D = (x+s) \begin{vmatrix} 1 & a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ 1 & x & a_2 & \dots & a_n \\ 1 & a_2 & x & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & a_n \\ 1 & a_2 & \dots & a_n & x \end{vmatrix} = (x+s) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & x-a_1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & a_2-a_1 & x-a_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 1 & a_2-a_1 & \dots & a_n-a_{n-1} & x-a_n \end{vmatrix}$$

Le déterminant final est triangulaire. Conclusion :  $D_{n+1}(x) = \left(x + \sum_{k=1}^n a_k\right) \prod_{k=1}^n (x - a_k)$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 26** [[Retour à l'énoncé](#)]

On développe  $D_6$  par rapport à  $L_1$ , puis les deux déterminants obtenus par rapport à  $L_5$  :

$$D_6 = a \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & b & 0 \\ 0 & a & b & 0 & 0 \\ 0 & b & a & 0 & 0 \\ b & 0 & 0 & a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} 0 & a & 0 & 0 & b \\ 0 & 0 & a & b & 0 \\ 0 & 0 & b & a & 0 \\ 0 & b & 0 & 0 & a \\ b & 0 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = a^2 \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & b \\ 0 & a & b & 0 \\ 0 & b & a & 0 \\ b & 0 & 0 & a \end{vmatrix} - b^2 \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & b \\ 0 & a & b & 0 \\ 0 & b & a & 0 \\ b & 0 & 0 & a \end{vmatrix}$$

Autrement dit  $D_6 = (a^2 - b^2)D_4$ .

De la même manière que précédemment :

$$D_4 = \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & b \\ 0 & a & b & 0 \\ 0 & b & a & 0 \\ b & 0 & 0 & a \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} a & b & 0 \\ b & a & 0 \\ 0 & 0 & a \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} 0 & a & b \\ 0 & b & a \\ b & 0 & 0 \end{vmatrix} = a^2 \begin{vmatrix} a & b \\ b & a \end{vmatrix} - b^2 \begin{vmatrix} a & b \\ b & a \end{vmatrix} = (a^2 - b^2)D_2$$

Puisque  $D_2 = a^2 - b^2$ , on trouve  $D_6 = (a^2 - b^2)^3$ .

La généralisation est facile car la même méthode donne  $D_{2n} = (a^2 - b^2)D_{2(n-1)}$ .

On en déduit, pour tout  $n \geq 1$ ,  $D_{2n} = (a^2 - b^2)^n$ .

On peut également considérer des déterminants d'ordre impair.

$$\text{Par exemple } D_5 = \begin{vmatrix} a & 0 & 0 & 0 & b \\ 0 & a & 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & a+b & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 & a & 0 \\ b & 0 & 0 & 0 & a \end{vmatrix} = (a+b)D_4 = (a+b)(a^2 - b^2)^2.$$

Plus généralement, et pour tout entier  $n$  :  $D_{2n+1} = (a+b)D_{2n} = (a+b)(a^2 - b^2)^n$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 27 [[Retour à l'énoncé](#)]

On effectue l'opération  $L_1 \leftarrow L_1 + L_2 \cdots + L_n$ , puis on factorise  $x + (n-1)a$  dans  $L_1$ .

Ensuite on retranche  $aL_1$  à toutes les autres lignes :

$$D_n = (x + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ a & x & a & \dots & a \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & x & a \\ a & \dots & \dots & a & x \end{vmatrix} = (x + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & x-a & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & x-a & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & x-a \end{vmatrix}$$

Le déterminant final est triangulaire.

Conclusion :  $D_n = (x + (n-1)a)(x-a)^{n-1}$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 28 [[Retour à l'énoncé](#)]

Notons  $(e) = e_1, e_2, \dots, e_n$  la base canonique de  $\mathbb{K}^n$ , et  $u = (1, 1, \dots, 1)$ .

$D_n$  s'écrit  $D_n = \det_{(e)}((x_1 - a)e_1 + au, (x_2 - a)e_2 + au, \dots, (x_n - a)e_n + au)$ .

Avec la  $n$ -linéarité, le développement de  $D_n$  se réduit à la somme suivante (tous les autres déterminants sont nuls car ils ont au moins deux colonnes identiques à  $au$ ) :

$$\begin{aligned} D_n &= \det((x_1 - a)e_1, \dots, (x_n - a)e_n) \\ &+ a \sum_{j=1}^n \det((x_1 - a)e_1, \dots, (x_{j-1} - a)e_{j-1}, u, (x_{j+1} - a)e_{j+1}, \dots, (x_n - a)e_n) \\ &= \prod_{k=1}^n (x_k - a) + a \sum_{j=1}^n \prod_{k \neq j} (x_k - a) \det(e_1, \dots, e_{j-1}, u, e_{j+1}, \dots, e_n) \end{aligned}$$

Mais  $u = \sum_{i=1}^n e_i \Rightarrow \det(e_1, \dots, e_{j-1}, u, e_{j+1}, \dots, e_n) = \det(e_1, \dots, e_{j-1}, e_j, e_{j+1}, \dots, e_n) = 1$ .

Ainsi  $D_n = \prod_{k=1}^n (x_k - a) + a \sum_{j=1}^n \prod_{k \neq j} (x_k - a)$ .

Si on note  $P_n(t) = \prod_{k=1}^n (x_k - t)$ , alors  $P'_n(t) = - \sum_{j=1}^n \prod_{k \neq j} (x_k - t)$ .

On en déduit une expression plus simple du résultat :  $D_n = P_n(a) - aP'_n(a)$ .

Remarque : si tous les  $x_k$  sont égaux à  $x$ , on a  $P_n(t) = (x-t)^n$  et  $P'_n(t) = -n(x-t)^{n-1}$ .

On en déduit  $D_n = P_n(a) - aP'_n(a) = (x-a)^n + an(x-a)^{n-1} = (x-a)^{n-1}(x + (n-1)a)$  et on retrouve ainsi le résultat de l'exercice précédent.

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 29 [[Retour à l'énoncé](#)]

– On note  $C_1, C_2, \dots, C_n$  les vecteurs-colonnes de  $D_n$ . On note  $U = (1, 1, \dots, 1)$ .

Avec ces notations et l'indication de l'énoncé :  $\Delta_n(t) = \det(C_1 + tU, C_2 + tU, \dots, C_n + tU)$ .

Avec la  $n$ -linéarité, le développement de  $\Delta_n(t)$  se réduit à la somme suivante (les autres déterminants sont nuls car ils ont au moins deux colonnes identiques à  $tU$ ) :

$$\Delta_n(t) = \det(C_1, C_2, \dots, C_n) + t \sum_{j=1}^n \det(C_1, \dots, C_{j-1}, U, C_{j+1}, \dots, C_n)$$

$\Delta_n(t)$  est donc bien une fonction affine  $\alpha + \beta t$  de la variable  $t$ , dans laquelle le terme constant  $\alpha$  représente la valeur du déterminant initial  $D_n$ . Ainsi  $D_n = \Delta_n(0)$ .

– On pose  $t = -a$  :

$$\Delta_n(t) \text{ est triangulaire inférieur, et } \Delta_n(-a) = D_n - a\beta = \prod_{k=1}^n (x_k - a).$$

– On pose  $t = -b$  :

$$\text{Alors } \Delta_n(-b) = D_n - b\beta = \prod_{k=1}^n (x_k - b) \text{ (déterminant triangulaire supérieur.)}$$

Puisque  $a \neq b$ , on en déduit :

$$D_n = \frac{b\Delta_n(-a) - a\Delta_n(-b)}{b - a} = \frac{1}{b - a} \left( b \prod_{k=1}^n (x_k - a) - a \prod_{k=1}^n (x_k - b) \right)$$

– On va maintenant retrouver le résultat de l'exercice 25 (même énoncé, mais avec  $a = b$ .)

En effet,  $D_n$  est une fonction polynômiale par rapport à  $a$  et  $b$ .

En particulier, la valeur de  $D_n$  pour  $b = a$  s'obtient par passage à la limite quand  $b \rightarrow a$ .

$$\text{Si on note } P_n(x) = \prod_{k=1}^n (x_k - a), \text{ on a } D_n = \frac{bP_n(a) - aP_n(b)}{b - a} = P_n(a) - a \frac{P_n(b) - P_n(a)}{b - a}.$$

Si on fait tendre  $b$  vers  $a$ , alors  $\frac{P_n(b) - P_n(a)}{b - a}$  tend vers  $P_n'(a)$ .

La valeur de  $D_n$  quand  $b = a$  est donc  $P_n(a) - aP_n'(a)$  : c'est le résultat de l'exercice 28.

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 30 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On effectue successivement les opérations  $C_j \leftarrow C_j - C_{j-1}$ , de  $j = n$  à  $j = 2$  (donc dans l'ordre décroissant des numéros de colonne). On obtient :

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ b_1 & a_1 - b_1 & 0 & \dots & 0 \\ b_1 & b_2 - b_1 & a_2 - b_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ b_1 & b_2 - b_1 & \dots & b_n - b_{n-1} & a_n - b_n \end{vmatrix} = \prod_{j=1}^n (a_j - b_j)$$

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 31 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

1. Remarque : Si  $n = 0$ , on retrouve le déterminant  $D_p = 1$  de l'exercice précédent. On peut donc supposer  $n \geq 1$ . On considère un indice  $i$  compris entre 1 et  $p - 1$ .

On peut représenter ainsi les lignes  $L_i$  et  $L_{i+1}$  de  $D_p^n$  :

$$\left( \begin{array}{c|cccccccc} L_i & C_{n+i}^i & C_{n+i}^{i-1} & \dots & C_{n+i}^j & \dots & C_{n+i}^1 & C_{n+i}^0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ L_{i+1} & C_{n+i+1}^{i+1} & C_{n+i+1}^i & \dots & C_{n+i+1}^{j+1} & \dots & C_{n+i+1}^2 & C_{n+i+1}^1 & C_{n+i+1}^0 & 0 & \dots & 0 \end{array} \right)$$

Compte tenu des égalités  $C_{n+i+1}^{j+1} - C_{n+i}^j = C_{n+i}^{j+1}$ , la ligne  $L_{i+1} - L_i$  s'écrit :

$$\left( L_{i+1} - L_i \mid C_{n+i}^{i+1} \quad C_{n+i}^i \quad \cdots \quad C_{n+i}^{j+1} \quad \cdots \quad C_{n+i}^2 \quad C_{n+i}^1 \quad C_{n+i}^0 \quad 0 \quad \cdots \quad 0 \right)$$

On reconnaît la ligne d'indice  $i + 1$  du déterminant  $D_p^{n-1}$ .

Si on effectue successivement les opérations  $L_{i+1} \leftarrow L_{i+1} - L_i$  de  $i = p - 1$  à  $i = 1$  (selon les indices décroissants) on transforme donc  $D_p^n$  en un déterminant ayant les mêmes lignes d'indice 2 à  $p$  que le déterminant  $D_p^{n-1}$ .

La seule différence se situe au niveau des lignes  $L_1$ . Or la première ligne  $(n + 1, 1, 0, \dots)$  de  $D_p^n$  est la somme de la première ligne  $(n, 1, 0, \dots, 0)$  de  $D_p^{n-1}$  et de la ligne  $(1, 0, 0, \dots, 0)$ .

On décompose ainsi  $L_1$  puis on utilise la linéarité par rapport à cette ligne.

Il apparaît deux déterminants d'ordre  $p$  :

- Le premier est  $D_p^{n-1}$
- Le second peut être développé par rapport à première ligne  $(1, 0, 0, \dots, 0)$ .

Il apparaît alors le déterminant  $D_{p-1}^n$ .

On en déduit la relation  $D_p^n = D_p^{n-1} + D_{p-1}^n$ .

2. Cette relation permet d'envisager une récurrence sur la valeur  $s$  de la somme  $n + p$ .

La formule  $D_p^n = C_{n+p-1}^n$  est vraie si  $s = 1$ , car la seule possibilité est alors  $p = 1, n = 0$  et on a bien  $D_1^0 = |C_1^1| = 1$ .

Supposons la formule  $D_q^m = C_{m+q-1}^m$  vraie pour les couples  $(q, m)$  tels que  $q + m = s - 1$ .

Soit alors un couple  $(p, n)$  tel que  $p + n = s$ .

Alors, en appliquant l'hypothèse de récurrence aux couples  $(p, n - 1)$  et  $(p - 1, n)$  :

$$D_p^n = D_p^{n-1} + D_{p-1}^n = C_{n+p-2}^{n-1} + C_{n+p-2}^n = C_{n+p-1}^n$$

ce qui démontre la formule au rang  $s$ .

Conclusion : pour tout couple  $(p, n)$ , avec  $p \geq 1$  et  $n \geq 0$ , on a :  $D_p^n = C_{n+p-1}^n$ .

### CORRIGÉ DE L'EXERCICE 32 [\[Retour à l'énoncé\]](#)

On considère un indice  $i$  compris entre 1 et  $p - 1$ .

On peut représenter ainsi les lignes  $L_i$  et  $L_{i+1}$  de  $D_p$  :

$$\left( \begin{array}{l|cccccccccc} L_i & C_i^i & C_i^{i-1} & \cdots & C_i^j & \cdots & C_i^1 & C_i^0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ L_{i+1} & C_{i+1}^{i+1} & C_{i+1}^i & \cdots & C_{i+1}^{j+1} & \cdots & C_{i+1}^2 & C_{i+1}^1 & C_{i+1}^0 & 0 & \cdots & 0 \end{array} \right)$$

Compte tenu des égalités  $C_{i+1}^{j+1} - C_i^j = C_i^{j+1}$ , la ligne  $L_{i+1} - L_i$  s'écrit :

$$\left( L_{i+1} - L_i \mid 0 \quad C_i^i \quad \cdots \quad C_i^{j+1} \quad \cdots \quad C_i^2 \quad C_i^1 \quad C_i^0 \quad 0 \quad \cdots \quad 0 \right)$$

On effectue alors successivement  $L_{i+1} \leftarrow L_{i+1} - L_i$  de  $i = p - 1$  à  $i = 1$  selon les indices décroissants de ligne. On obtient un déterminant que l'on peut développer par rapport à sa première colonne. On reconnaît alors  $D_{p-1}$  :

$$D_p = \begin{vmatrix} C_1^1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & C_1^1 & 1 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & C_2^2 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \vdots & \ddots & \dots & C_{p-2}^1 & 1 \\ 0 & C_{p-1}^{p-1} & C_{p-1}^{p-2} & \dots & C_{p-1}^2 & C_{p-1}^1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} C_1^1 & 1 & 0 & \ddots & \vdots \\ C_2^2 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \dots & C_{p-2}^1 & 1 \\ C_{p-1}^{p-1} & C_{p-1}^{p-2} & \dots & C_{p-1}^2 & C_{p-1}^1 \end{vmatrix}$$

Autrement dit  $D_p = D_{p-1}$ .

Par une récurrence évidente, on trouve alors  $D_p = D_1 = 1$ .

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 33** [[Retour à l'énoncé](#)]

On note  $u = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ . Soit  $(e) = e_1, \dots, e_n$  la base canonique de  $\mathbb{K}^n$ .

Alors  $D_n(x)$  est le déterminant dans  $(e)$  de la famille des vecteurs  $v_j = a_j u - x e_j$ .

On développe  $D_n(x) = \det(a_1 u - x e_1, \dots, a_j u - x e_j, \dots, a_n u - x e_n)$  en utilisant le caractère  $n$ -linéaire alterné des applications déterminants.

Dans chaque composante  $a_j u - x e_j$ , on "choisit" donc soit  $a_j u$  soit  $x e_j$ .

Mais on choisit  $a_j u$  qu'une fois au plus, sans quoi le déterminant obtenu est nul.

$$\text{Ainsi } D_n(x) = \det(-x e_1, \dots, -x e_n) + \sum_{j=1}^n \det(-x e_1, \dots, -x e_{j-1}, a_j u, -x e_{j+1}, \dots, -x e_n).$$

Le premier déterminant vaut  $(-x)^n \det(e_1, \dots, e_n) = (-x)^n$ .

Celui qui figure dans la somme vaut  $(-x)^{n-1} a_j \det\left(e_1, \dots, e_{j-1}, \sum_{k=1}^n a_k e_k, e_{j+1}, \dots, e_n\right)$ .

Là encore, les propriétés des déterminants font que cette expression se réduit à  $(-x)^{n-1} a_j^2$ .

$$\text{Conclusion : } D_n(x) = (-x)^n + (-x)^{n-1} \sum_{j=1}^n a_j^2 = (-x)^{n-1} \left( \sum_{j=1}^n a_j^2 - x \right).$$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 34** [[Retour à l'énoncé](#)]

Le résultat est immédiat en développant par rapport à la première colonne, car on aboutit à deux déterminants triangulaires d'ordre  $n - 1$ . Plus précisément :

$$D = \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix}}_{\text{ordre } n} = \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \dots & 0 & 1 & 1 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix}}_{\text{ordre } n-1} + (-1)^{n+1} \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & 1 & 1 & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{\text{ordre } n-1}$$

$$\text{Donc } D = 1 - (-1)^n = \begin{cases} 0 & \text{si } n \text{ est pair} \\ 2 & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases}$$

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 35 [Retour à l'énoncé]

On retranche la dernière colonne à toutes les autres. Le déterminant obtenu est triangulaire :

$$D = \begin{vmatrix} 1 & n & \dots & \dots & n & n \\ n & 2 & n & \dots & n & n \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & n-2 & n & n \\ \vdots & \ddots & \ddots & n & n-1 & n \\ n & \dots & \dots & \dots & n & n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1-n & 0 & \dots & \dots & 0 & n \\ 0 & 2-n & 0 & \dots & 0 & n \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & -2 & 0 & n \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & -1 & n \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 & n \end{vmatrix} = (-1)^{n-1}n!$$

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 36 [Retour à l'énoncé]

Soit  $m$  un entier naturel tel que  $\deg P \leq m < n$  (par exemple  $m = \deg P$  si  $P \neq 0$ .)

Les polynômes  $x \mapsto P(x), x \mapsto P(x+1), \dots, x \mapsto P(x+n)$  sont de même degré que  $P$ .

Il sont dans  $\mathbb{R}_m[X]$ , qui est de dimension  $m+1 \leq n$ .

On en déduit que ces  $n+1$  polynômes sont liés.

Il existe donc  $n+1$  scalaires non tous nuls tels que  $\forall x \in \mathbb{K}, \sum_{j=0}^n \lambda_j P(x+j) = 0$ .

Mais cette égalité permet aussi d'écrire :  $\forall x \in \mathbb{K}, \forall i \in \{0, \dots, n-1\}, \sum_{j=0}^n \lambda_j P(x+i+j) = 0$ .

Si on note  $C_0, C_1, \dots, C_n$  les  $n+1$  colonnes de  $D$ , on a donc :  $\sum_{j=0}^n \lambda_j C_j = 0$ .

Ainsi les colonnes de  $D$  sont liées. Il en découle  $D = 0$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 37 [Retour à l'énoncé]

On additionne toutes les lignes à la première, et on factorise la somme constante  $\frac{n(n+1)}{2}$ .

On retranche ensuite  $C_2$  à  $C_1$ , puis  $C_3$  à  $C_2$ ,  $\dots$ , et enfin  $C_n$  à  $C_{n-1}$ .

$$D = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 2 \\ 2 & 1 & n & \ddots & 3 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ n-1 & \ddots & 2 & 1 & n \\ 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix} = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1-n & 1 & \dots & \dots & 1 & 2 \\ 1 & 1-n & 1 & \dots & 1 & 3 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & \dots & \dots & 1 & 1-n & n \\ 0 & 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

On développe par rapport à la dernière ligne.

Dans le déterminant d'ordre  $n-1$  obtenu, on ajoute toutes les lignes à la première.

$$D = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1-n & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & 1-n & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1-n & 1 \\ 1 & \dots & \dots & 1 & 1-n \end{vmatrix} = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -1 & -1 & \dots & \dots & -1 \\ 1 & 1-n & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 1 & 1-n & 1 \\ 1 & \dots & \dots & 1 & 1-n \end{vmatrix}$$

On ajoute enfin la première ligne à toutes les autres.

Le déterminant obtenu est triangulaire :

$$D = \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -1 & -1 & \dots & \dots & -1 \\ 0 & -n & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & -n & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 0-n \end{vmatrix} = \frac{n(n+1)}{2} (-1)^{n-1} n^{n-2} = \frac{n+1}{2} (-n)^{n-1}$$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 38** [[Retour à l'énoncé](#)]

On ajoute la ligne  $L_1$  à toutes les autres lignes :

$$D_n = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n \\ -1 & 0 & 3 & \dots & n \\ -1 & -2 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & n \\ -1 & -2 & \dots & -(n-1) & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n \\ 0 & 2 & 6 & \dots & 2n \\ 0 & 0 & 3 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 2n \\ 0 & 0 & \dots & 0 & n \end{vmatrix} = n!$$

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 39** [[Retour à l'énoncé](#)]

Pour toute matrice carrée  $A$ , on a  $\det A = \det({}^T A)$ .

Si  $A$  est antisymétrique d'ordre  $n$ , cela devient  $\det A = \det(-A) = (-1)^n \det A$ .

En particulier, si  $n$  est impair, on trouve  $\det A = -\det A$ , c'est-à-dire  $\det A = 0$ .

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 40** [[Retour à l'énoncé](#)]

On factorise  $j$  dans  $C_j$ , pour  $j \in \{1, \dots, n\}$ .

On en déduit alors l'égalité  $D_n = n! \Delta_n$ , avec  $\Delta_n = \begin{vmatrix} 0 & 1 & \dots & 1 \\ -1 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ -1 & \dots & -1 & 0 \end{vmatrix}$

– Si  $n$  est impair :

Dans ce cas  $\Delta_n$  est un déterminant antisymétrique d'ordre impair.

On en déduit  $\Delta_n = 0$  donc  $D_n = 0$  (voir exercice précédent.)

– Si  $n$  est pair :

On ajoute la dernière ligne à la première, et la première colonne à la dernière :

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} -1 & 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ \vdots & -1 & 0 & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 1 & \vdots \\ -1 & -1 & \dots & -1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & \dots & \dots & -1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 0 & \dots & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & \dots & 1 & 0 \\ \vdots & -1 & 0 & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 1 & \vdots \\ -1 & -1 & \dots & -1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & \dots & \dots & -1 & -1 \end{vmatrix}$$

On développe par rapport à la première ligne, puis par rapport à la dernière colonne.

On constate alors que  $\Delta_n = \Delta_{n-2}$ . Ainsi  $\Delta_n = \Delta_2 = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 1$ .

– Conclusion : si  $n$  est impair,  $D_n = 0$ . Si  $n$  est pair,  $D_n = n!$

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 41 [[Retour à l'énoncé](#)]

On retranche  $C_{n-1}$  à  $C_n$ , puis  $C_{n-2}$  à  $C_{n-1}$ , ..., et enfin  $C_1$  à  $C_2$ .

On ajoute ensuite la dernière ligne à toutes les autres.

$$D_{n+1} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & -1 & 1 & \dots & 1 \\ 2 & -1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & -1 & 1 \\ n & -1 & \dots & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} n & 0 & \dots & \dots & 0 \\ n+1 & -2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & -2 & \ddots & \vdots \\ 2n-1 & -2 & \dots & -2 & 0 \\ n & -1 & \dots & -1 & -1 \end{vmatrix}$$

On en déduit  $D_{n+1} = n(-1)^n 2^{n-1}$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 42 [[Retour à l'énoncé](#)]

Pour tout  $m$  de  $\mathbb{N}^*$  et tout  $\theta$  de  $\mathbb{R}$ , on a :

$$\begin{aligned} \cos m\theta &= \operatorname{Re}(\cos \theta + i \sin \theta)^m = \sum_{k=0}^{m/2} C_m^{2k} \cos^{m-2k} \theta (-1)^k \sin^{2k} \theta \\ &= \sum_{k=0}^{m/2} C_m^{2k} \cos^{m-2k} \theta (\cos^2 \theta - 1)^k \end{aligned}$$

Ainsi, il existe un polynôme  $P_m$ , de degré  $m$ , tel que  $\cos m\theta = P_m(\cos \theta)$ .

Le coefficient dominant du polynôme  $P_m$  est  $\sum_{k=0}^{m/2} C_m^{2k} = 2^{m-1}$ .

Ainsi on peut écrire  $\cos m\theta = 2^{m-1}(\cos \theta)^m + Q_m(\cos \theta)$ , avec  $\deg Q_m \leq m-1$ .

Notons  $C_0, C_1, \dots, C_n$  les colonnes successives du déterminant  $D_{n+1}$ .

Ainsi, pour tout  $m$  de  $\{0, \dots, n\}$ ,  $C_m = \begin{pmatrix} \cos m\theta_0 \\ \cos m\theta_1 \\ \vdots \\ \cos m\theta_n \end{pmatrix}$ . De même, notons  $C'_m = \begin{pmatrix} \cos^m \theta_0 \\ \cos^m \theta_1 \\ \vdots \\ \cos^m \theta_n \end{pmatrix}$ .

On note que  $C_0 = C'_0$ , que  $C_1 = C'_1$  et  $C_2 = 2C'_2 + C'_0$  (car  $\cos 2\theta = 2\cos^2 \theta + 1$ ).

Plus généralement, ce qui précède montre que  $C_m$  s'écrit  $C_m = 2^{m-1}C'_m + C''_m$ , où  $C''_m$  est une combinaison linéaire des colonnes  $C'_j$ , avec  $j < m$ .

Ainsi, en utilisant la  $n$ -linéarité et le fait qu'on ne modifie pas la valeur d'un déterminant en retranchant d'une colonne une combinaison linéaire des autres colonnes :

$$\begin{aligned} D_{n+1} &= \det(C_0, C_1, C_2, \dots, C_m, \dots, C_n) \\ &= \det(C'_0, C'_1, 2C'_2 + C''_2, 2^2C'_3 + C''_3, \dots, 2^{m-1}C'_m + C''_m, \dots, 2^{n-1}C'_n + C''_n) \\ &= \det(C'_0, C'_1, 2C'_2, 2^2C'_3 + C''_3, \dots, 2^{m-1}C'_m + C''_m, \dots, 2^{n-1}C'_n + C''_n) \\ &= \det(C'_0, C'_1, 2C'_2, 2^2C'_3, \dots, 2^{m-1}C'_m + C''_m, \dots, 2^{n-1}C'_n + C''_n) \\ &= \dots \\ &= \det(C'_0, C'_1, 2C'_2, 2^2C'_3, \dots, 2^{m-1}C'_m, \dots, 2^{n-1}C'_n) \end{aligned}$$

Ainsi  $D_{n+1} = 2^{\frac{(n-1)n}{2}} \det(C'_0, C'_1, C'_2, C'_3, \dots, C'_m, \dots, C'_n)$ .

Mais  $\Delta_{n+1} = \det(C'_0, C'_1, C'_2, C'_3, \dots, C'_m, \dots, C'_n)$  est un déterminant de Van Der Monde.

La valeur de  $\Delta_{n+1}$  est  $\prod_{0 \leq i < j \leq n} (\cos \theta_j - \cos \theta_i)$ .

On en déduit :  $D_{n+1} = 2^{\frac{(n-1)n}{2}} \prod_{0 \leq i < j \leq n} (\cos \theta_j - \cos \theta_i)$ .

**CORRIGÉ DE L'EXERCICE 43** [[Retour à l'énoncé](#)]

On développe  $\Delta_n(\theta)$  par rapport à sa première ligne  $L_1 = (2, \cos \theta, 0, \dots, 0)$ .

On en déduit  $\Delta_n(\theta) = 2\Delta_{n-1}(\theta) - \cos \theta D_{n-1}(\theta)$ ,

où  $D_{n-1}(\theta)$  est un déterminant d'ordre  $n-1$ .

On développe  $D_{n-1}(\theta)$  par rapport à sa première colonne  $C_1 = \begin{pmatrix} \cos \theta \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ .

On constate que  $D_{n-1}(\theta) = \cos \theta \Delta_{n-2}(\theta)$ .

Finalement, on a la relation  $\Delta_n(\theta) = 2\Delta_{n-1}(\theta) - \cos^2 \theta \Delta_{n-2}(\theta)$ , pour tout  $n \geq 3$ .

On reconnaît une récurrence linéaire d'ordre 2 d'équation caractéristique  $t^2 - 2t + \cos^2 \theta = 0$ .

Le discriminant (réduit) de cette équation est  $1 - \cos^2 \theta = \sin^2 \theta$ .

– Dans un premier temps, on suppose  $\sin \theta \neq 0$ .

L'équation caractéristique possède alors les deux solutions distinctes  $\begin{cases} t_1 = 1 + \sin \theta \\ t_2 = 1 - \sin \theta \end{cases}$ .

Il existe donc  $(\alpha, \beta)$  dans  $\mathbb{R}^2$  tel que :

$$\forall n \geq 1, \Delta_n(\theta) = \alpha(1 + \sin \theta)^n + \beta(1 - \sin \theta)^n$$

On a  $\Delta_1(\theta) = 2$  et  $\Delta_2(\theta) = \begin{vmatrix} 2 & \cos \theta \\ \cos \theta & 2 \end{vmatrix} = 4 - \cos^2 \theta$ .

On complète la relation  $\Delta_n(\theta) = 2\Delta_{n-1}(\theta) - \cos^2 \theta \Delta_{n-2}(\theta)$  pour  $n = 2$  en posant  $\Delta_0(\theta) = 1$ .

Les valeurs  $\begin{cases} \Delta_0(\theta) = 1 \\ \Delta_1(\theta) = 2 \end{cases}$  donnent  $\begin{cases} \alpha + \beta = 1 \\ \alpha(1 + \sin \theta) + \beta(1 - \sin \theta) = 2 \end{cases}$

On en déduit :  $\alpha = \frac{1 + \sin \theta}{2 \sin \theta}$  et  $\beta = \frac{\sin \theta - 1}{2 \sin \theta}$ .

Finalement, on trouve (et avec la condition  $\sin \theta \neq 0$ ) :

$$\forall n \geq 1, \Delta_n(\theta) = \frac{(1 + \sin \theta)^{n+1} - (1 - \sin \theta)^{n+1}}{2 \sin \theta}$$

– On suppose maintenant  $\sin \theta = 0$ , c'est-à-dire  $\theta = k\pi$ , donc  $\cos \theta = (-1)^k$ .

Il est clair que  $\Delta_n(\theta)$  est une fonction continue par rapport à  $\theta$  (en effet un déterminant est une fonction polynômiale donc continue de ses coefficients.)

Pour  $\sin \theta \neq 0$ , on sait que  $\Delta_n(\theta) = \varphi(\sin \theta)$ , avec  $\varphi(x) = \frac{(1+x)^{n+1} - (1-x)^{n+1}}{2x}$ .

Au voisinage de 0, on a :

$$\varphi(x) = \frac{1}{2x} (1 + (n+1)x + o(x) - 1 + (n+1)x + o(x)) = n + 1 + o(1)$$

Ainsi  $\lim_{x \rightarrow 0} \varphi(x) = n + 1$ .

On en déduit, pour tout  $k$  de  $\mathbb{Z}$  :  $\Delta_n(k\pi) = n + 1$ .

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 44 [Retour à l'énoncé]

Puisque  $A$  est à coefficients dans  $\mathbb{Z}$ ,  $\det A$  est un entier relatif.

On va prouver que  $\det A$  est impair, ce qui assurera  $\det A \neq 0$  donc  $A$  inversible.

Soit  $\det A = \sum_{j=1}^n a_{ij}A_{ij}$  le développement de  $\det A$  par rapport à la ligne  $L_i$ .

Chaque cofacteur  $A_{ij}$  est un entier relatif.

Pour chaque coefficient non diagonal  $a_{ij}$ , les entiers  $A_{ij}$  et  $a_{ij}A_{ij}$  ont même parité.

On peut donc remplacer les coefficients non diagonaux de  $\det A$  par 1 sans changer sa parité.

Ainsi  $\det A$  a la même parité que le déterminant  $\Delta_n$  de terme général  $\alpha_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i \neq j \\ 0 & \text{si } i = j \end{cases}$

Pour calculer  $\Delta_n$ , on ajoute toutes les lignes à la première et on factorise  $n - 1$ .

On retranche alors la première colonne de toutes les autres :

$$\Delta_n = (n-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & 1 \\ 1 & \dots & \dots & 1 & 0 \end{vmatrix} = (n-1) \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 1 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & -1 & 0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{vmatrix} = (n-1)(-1)^{n-1}$$

Puisque  $n$  est impair, on voit que  $\Delta_n$  donc  $\det A$  sont impairs.

Ainsi  $\det A \neq 0$  : la matrice  $A$  est donc inversible.

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 45 [Retour à l'énoncé]

Il existe  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n)$ , de matrice  $A$  dans les bases canoniques.

Il existe  $g \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^p)$ , de matrice  $B$  dans les bases canoniques.

Ainsi  $AB \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est la matrice de  $f \circ g$  dans la base canonique de  $\mathbb{K}^n$ .

De même  $BA \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$  est la matrice de  $g \circ f$  dans la base canonique de  $\mathbb{K}^p$ .

Par l'absurde, supposons  $\det(AB) \neq 0$  et  $\det(BA) \neq 0$ .

Il en découle que  $g \circ f$  et  $f \circ g$  sont des isomorphismes.

L'injectivité de  $g \circ f$  implique celle de  $f$ , et la surjectivité de  $f \circ g$  implique celle de  $g$ .

Ainsi  $f : \mathbb{K}^p \rightarrow \mathbb{K}^n$  est un isomorphisme : c'est absurde car les dimensions  $n, p$  sont distinctes.

Conclusion : l'une au moins de deux matrices  $AB$  et  $BA$  a un déterminant nul.

Remarque : On peut faire un raisonnement direct et supposer  $n < p$  par exemple.

Alors il est certain que la matrice  $BA$  (qui est d'ordre  $p$ ) n'est pas inversible.

Elle a en effet même rang que  $g \circ f$ . Or  $\dim \text{Im}(g \circ f) = \dim g(\text{Im } f) \leq \dim \text{Im } f \leq n < p$ .

La matrice  $BA$ , d'ordre  $p$  et de rang  $n < p$ , est donc non inversible.

## CORRIGÉ DE L'EXERCICE 46 [Retour à l'énoncé]

Pour  $j \in \{1, \dots, n\}$ , on ajoute  $C_{n+j}$  à  $C_j$ . On obtient  $D_{2n} = \begin{vmatrix} I_n & I_n \\ -I_n & 0 \end{vmatrix}$ .

Pour  $i$  allant de 1 à  $n$ , on ajoute alors  $L_{n+i}$  à  $L_i$ . On obtient alors  $D_{2n} = \begin{vmatrix} I_n & I_n \\ 0 & I_n \end{vmatrix}$ .

Le déterminant obtenu est triangulaire à diagonale unité. Donc  $D_{2n} = 1$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 47 [[Retour à l'énoncé](#)]

Pour  $k$  dans  $\{1, \dots, n\}$ , on effectue  $C_k \leftarrow C_k + iC_{n+k}$ . On en déduit  $D_{2n} = \begin{vmatrix} A + iB & B \\ -B + iA & A \end{vmatrix}$ .

Pour tout indice de ligne  $k$  compris entre 1 et  $n$ , on effectue alors  $L_{n+k} \leftarrow L_{n+k} - iL_k$ .

On en déduit  $D_{2n} = \begin{vmatrix} A + iB & B \\ 0 & A - iB \end{vmatrix} = \det(A + iB) \det(A - iB)$ .

Mais les coefficients des matrices  $A + iB$  et  $A - iB$  sont conjugués deux à deux.

Il en est donc de même de leurs déterminants. On en déduit :  $D_{2n} = |\det(A + iB)|^2$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 48 [[Retour à l'énoncé](#)]

On sait qu'il existe  $P$  inversible telle que  $T = P^{-1}AP$  soit strictement triangulaire supérieure.

On a alors  $A + I = PTP^{-1} + I = P(T + I)P^{-1}$  et donc  $\det A = \det(T + I)$ .

Or  $I + T$  est triangulaire supérieure avec des coefficients diagonaux égaux à 1.

Le déterminant de  $I + T$ , et donc celui de  $A$ , sont donc égaux à 1.

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 49 [[Retour à l'énoncé](#)]

Pour tout  $i$  de  $\{1, \dots, n\}$ , on échange  $L_i$  et  $L_{n+i}$ . On trouve :  $D_{2n} = (-1)^n \begin{vmatrix} A & C \\ 0 & B \end{vmatrix}$ .

Ce dernier déterminant, triangulaire supérieur par blocs, vaut  $\det A \det B$ .

Conclusion :  $D_{2n} = (-1)^n \det A \det B$ .

CORRIGÉ DE L'EXERCICE 50 [[Retour à l'énoncé](#)]

– Supposons que  $A$  soit inversible dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{Z})$  et soit  $B$  son inverse.

Alors  $AB = I_n \Rightarrow \det A \det B = 1$ .

Or  $\det A$  et  $\det B$  sont dans  $\mathbb{Z}$ . Donc  $\det A = \pm 1$

– Réciproquement supposons  $\det A = \varepsilon = \pm 1$ .

Alors  $A$  est inversible dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^T \text{Com } A = \pm {}^T \text{Com } A$ .

Mais  $\text{Com } A$  est à coefficients dans  $\mathbb{Z}$ .

On en déduit que  $A$  est inversible dans  $\mathbb{Z}$ .